Беляев Ю.Н. Метод расчета акустических напряжений при шестилучевой дифракции в слоистых средах // Вестник Пермского национального исследовательского политехнического университета. Механика. – 2018. – № 4. – С. 82-92. DOI: 10.15593/perm.mech/2018.4.07

Belyayev Yu.N. Method for calculating acoustic stresses in six-beam diffraction in layered media. *PNRPU Mechanics Bulletin*, 2018, no. 4, pp. 82-92. DOI: 10.15593/perm.mech/2018.4.07



ВЕСТНИК ПНИПУ. МЕХАНИКА № 4, 2018

PNRPU MECHANICS BULLETIN

http://vestnik.pstu.ru/mechanics/about/inf/



DOI: 10.15593/perm.mech/2018.4.07 УДК 534.2+512.64+519.622

МЕТОД РАСЧЕТА АКУСТИЧЕСКИХ НАПРЯЖЕНИЙ ПРИ ШЕСТИЛУЧЕВОЙ ДИФРАКЦИИ В СЛОИСТЫХ СРЕДАХ

Ю.Н. Беляев

Сыктывкарский государственный университет, Сыктывкар, Россия

О СТАТЬЕ

Получена: 03 июля 2018 г. Принята: 09 сентября 2018 г. Опубликована: 28 декабря 2018 г.

Ключевые слова:

упругие волны, матричная экспонента, метод масштабирования и квадрирования, многочлены главных миноров, рекуррентные соотношения, относительная погрешность усечения, резонансы напряжений.

аннотация

Теоретически исследуются напряжения, возникающие в слоистой среде в результате воздействия акустической волны. В общем случае под действием падающей упругой волны в анизотропном слое формируются шесть волн, три из которых направлены в область отражения и три – в область прохождения. Напряженно-деформированное состояние слоя является результатом суммарного воздействия этих волн и описывается уравнениями движений сплошной среды и обобщенным законом Гука. Эта система дифференциальных уравнений решается относительно компонент вектора смещения и тензора напряжений на двух противоположных границах слоя толщиной d_i выражаются друг через друга с помощью матрицы переноса шестого порядка $T_i = \exp(W_i d_i)$. Вычисление этой экспоненты проводится с помощью многочленов главных миноров матрицы W_i и не требует нахождения собственных значений матрицы W_i . Этот метод обеспечивает более точное и надежное вычисление матрицы переноса N-слойной среды $T = T_N T_{N-1}...T_1$ в сравнении с другими известными алоритами.

Амплитуды волн, рассеянных анизотропным слоем, выражены через элементы матрицы переноса. Распределение акустических напряжений по толщине анизотропного слоя определяется амплитудами рассеянных волн и элементами соответствующих матриц переноса. Этот способ расчета акустических напряжений продемонстрирован для падающих волн SH-, SV- и P-типа на трехслойной модели: изотропный слой – кристаллический слой – изотропный слой.

Приведено сравнение спектров рассеяния упругих волн и зависимостей напряжений от углов рассеяния для кристаллических слоев кремния и молибдата свинца. Дана интерпретация резонансов акустических напряжений, возникающих в кристаллическом слое под действием сдвиговых волн.

© ПНИПУ



© Беляев Юрий Николаевич – к.ф.-м.н., доц., зав. каф., e-mail: ybelyayev@mail.ru, iD 0000-0002-9182-8721

Yuriy N. Belyayev – CSc in Physical and Mathematical Sciences, Associate Professor, Head of Department, e-mail: ybelyayev@mail.ru, iD 0000-0002-9182-8721



Эта статья доступна в соответствии с условиями лицензии Creative Commons Attribution-NonCommercial 4.0 International License (CC BY-NC 4.0) This work is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial 4.0 International License (CC BY-NC 4.0)

METHOD FOR CALCULATING ACOUSTIC STRESSES IN SIX-BEAM DIFFRACTION IN LAYERED MEDIA

Yu.N. Belyayev

Syktyvkar State University, Syktyvkar, Russian Federation

ARTICLE INFO

ABSTRACT

Received: 03 July 2018 Accepted: 09 September 2018 Published: 28 December 2018

Keywords:

elastic waves, matrix exponential, scaling and squaring method, polynomials of principal minors, recurrence relations, relative truncation error, stress resonances. The stresses arising in a layered medium as a result of an acoustic wave are investigated theoretically. In the general case, under the action of an incident elastic wave in an anisotropic layer, six waves are formed, three of which are directed to the reflection region and three of them are directed to the region of transmission. The stress-strain state of the layer is caused by the combined effect of these waves and is described by the equations of motion of a continuous medium and the generalized Hooke's law. This system of differential equations is solved with respect to the components of the displacement vector and the stress tensor in the Cartesian coordinate system in the matrix form. The components of the displacement vector and the stress tensor at two opposite boundaries of a layer of thickness d_i are expressed through each other by means of a sixth-order transfer matrix $T_i = \exp(W_i d_i)$. The calculation of this exponential is carried out using polynomials of the principal minors of the matrix W_i and does not require finding the eigenvalues of the matrix W_i . This method provides a more accurate and reliable calculation of the transfer matrix $T = T_N T_{N-1} \dots T_1$ in comparison with other known algorithms.

The amplitudes of the waves scattered by the anisotropic layer are expressed in terms of the elements of the transfer matrix. The distribution of acoustic stresses along the thickness of an anisotropic layer is determined by the amplitudes of the scattered waves and the elements of the corresponding transfer matrices. This method of calculating acoustic stresses is demonstrated for the incident SH-, SV- and P-type waves on the three-layer model: isotropic layer-crystal layer-isotropic layer.

We present the comparison of the scattering spectra of elastic waves and the dependence of the stresses on the scattering angles for the crystalline layers of silicon and lead molybdate. The interpretation of the resonances of acoustic stresses arising in the crystalline layer due to the action of shear waves is given.

Введение

Определение упругих постоянных тонких пленок [1, 2], исследование критических напряжений в пленках [3, 4], разработка новых электроакустических и акустооптических преобразователей [5, 6] и некоторые другие проблемы тесно связаны с расчетом напряженно-деформированного состояния пленки, вызванного упругими волнами. Распределение напряжений в твердом слое зависит от вида возможных упругих волн. Как известно [7, 8, 9], в любом направлении изотропной среды могут распространяться упругие волны трех типов, различающихся направлением колебаний частиц среды. В продольной волне (обозначаемой как волна Р-типа) колебания происходят вдоль направления волнового вектора. В волнах сдвига амплитудный вектор колеблется перпендикулярно волновому вектору. Если в сдвиговой волне колебания направлены перпендикулярно или параллельно плоскости падения, то волна называется соответственно горизонтально поляризованной (SH-тип) и вертикально поляризованной (SV-тип) волной сдвига.

При падении продольной или сдвиговой волны на слой твердого тела, часть энергии отражается и проходит через слой в виде волн того же типа, что и падающая волна. В дополнение к этим волнам изотропный слой может преобразовать *P*-волну в вертикальную волну сдвига и наоборот [8, 10]. Анизотропия упругих

свойств среды распространения приводит к возможности взаимного преобразования волн всех трех типов. Соответствующие исследования для сред, обладающих орторомбической и тригональной симметриями проводились, например, в работах [11, 12]. В любом направлении анизотропной среды скорости распространения трех волн могут различаться друг от друга, и их поляризации не являются ни чисто продольными, ни чисто поперечными. Волна, у которой направления колебаний наиболее близки к направлению волнового вектора, называется квазипродольной. Две другие волны называются квазипоперечными [5]. В анизотропном слое конечной толщины d в результате воздействия плоской упругой волны образуются шесть волн (по три в направлении отражения и пропускания), суммарное воздействие которых формирует напряженное состояние слоя.

В расчетах распространения волн в слоистых средах получил развитие подход, основанный на матричном методе решения системы дифференциальных уравнений [13, 14]. Описание этого метода применительно к упругим волнам имеется в обзорах [11, 15] и монографиях [16–18]. Согласно этому методу значения компонент вектора смещения и тензора напряжений на одной границе слоя выражаются через аналогичные компоненты на противоположной границе с помощью так называемой матрицы переноса $T = \exp(Wd)$, где W- матрица *п*-го порядка, составленная из коэффициентов соответствующей системы дифференциальных уравнений. Относительно просто решается задача рассеяния горизонтальной волны сдвига изотропным слоем [18], которая описывается матрицей переноса второго порядка. Для матрицы переноса четвертого порядка, определяющей рассеяние P-SV-волн изотропным слоем, также известна аналитическая формула [19]. Эти матрицы переноса, как и их аналоги из оптики (см. например [20, 21]), находятся вычислением матричной экспоненты exp (Wd) по формуле Лагранжа-Сильвестра [13] с помощью собственных значений λ_i , j = 1, ..., n, матрицы W в виде функции $T = T(\exp(\lambda_1 d), \dots, \exp(\lambda_n d))$. В случае матрицы W общего вида, порядок которой n > 4, решение алгебраической задачи на собственные значения возможно только численными методами. Поэтому результат вычислений матрицы переноса по формуле Лагранжа-Сильвестра отягощен погрешностями вычислений собственных значений и экспонент $exp(\lambda_i d)$. Похожие проблемы возникают, если для вычислений матричной экспоненты воспользоваться методом Бэкера-Вандермонда [22], интерполяционной формулой Ньютона [23], методом Лапласа [24], канонической формулой Жордана [13]. Указанные погрешности накапливаются при вычислении матрицы переноса всей структуры $T = T_N T_{N-1} \cdots T_1$ с ростом числа слоев N и величин параметров распространения $\kappa_{ii} = \lambda_i d_i$, где d_i , *i* = 1,..., *N*, – это толщины слоев. В рассматриваемой задаче λ_i имеют смысл волновых чисел, и, следовательно, размерность модуля параметра распространения пропорциональна произведению частоты излучения и толщины. Возрастание именно этих величин может приводить к неудовлетворительным результатам при вычислении матрицы переноса и зависящих от нее величин (см. статью [25] и библиографические указания в ней). Это одна из причин, по которым перечисленные выше именные методы, известные из учебной и справочной литературы, практически не применяются для вычислений матричных экспонент большого порядка.

Проблема вычисления матричной экспоненты является центральной при решении больших систем дифференциальных уравнений в различных приложениях. Это стимулирует развитие известных методов расчетов, сравнительный анализ которых имеется в работах [26, 27], и разработку новых подходов, примеры которых рассмотрены в статьях [28–35]. Из набора известных методов наилучшим численным подходом к нахождению матричной экспоненты exp(Wd), по мнению авторов обзора [28], является алгоритм масштабирования и кратного квадрирования (МКК): 1) масштабирование матрицы $Wd \rightarrow Wd / (m^2)$ с целью понижения ее нормы, 2) вычисление экспоненты масштабированной матрицы $exp(Wd / (m^2))$, 3) вычисление $T = [exp(Wd / (m^2))]^{m^2}$

с помощью кратного квадрирования. В методе МКК при выполнении второго этапа подразумевается использование аппроксимации Паде или аппроксимации разложения в ряд Тейлора конечной суммой. Примеры реализаций этих способов расчетов представлены в работах [36, 37]. Метод расчета [36] реализован в математическом пакете MATLAB и используется некоторыми исследователями [35] для сравнительного тестирования своих алгоритмов.

В данной работе для вычисления матрицы переноса упругих волн применяется метод многочленов главных миноров [38], который, по крайней мере для матриц порядка $n \le 9$ [39], обеспечивает более надежное и точное вычисление матричной экспоненты в сравнении с методами [36, 37].

1. Метод вычислений

1.1. Основные уравнения

Динамика напряженно-деформированного состояния упругой среды описывается уравнениями движения и законом Гука. Эти уравнения в декартовой системе координат выражаются формулами

$$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \sum_{g=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ig}}{\partial x_g},$$

$$\frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_h}{\partial x_i} + \frac{\partial u_i}{\partial x_h} \right) = \sum_{g=1}^3 \sum_{j=1}^3 s_{higj} \sigma_{gj},$$

$$h, i, j = 1, 2, 3,$$
(1)

где ρ – плотность; t – время; x_1, x_2, x_3 – декартовы координаты; u_i, σ_{gi} и s_{higj} (g, h, i, j = 1, 2, 3) – компоненты вектора смещений, тензора напряжений и тензора упругой податливости соответственно.

Уравнения (1) решаются применительно к плоскослоистой среде, у которой плотность и упругие параметры среды зависят только от одной координаты x_3 вдоль оси, перпендикулярной поверхности анизотропного слоя (рис. 1):

$$\rho = \rho(x_3), \ s_{higi} = s_{higi}(x_3).$$
 (2)

Деформации в анизотропном слое $0 \le x_3 \le d$ порождаются плоской волной:

$$\mathbf{u}_0 = \mathbf{A}_0 \exp[i(\mathbf{k}_0 \cdot \mathbf{r} - \omega t)], \qquad (3)$$

падающей из области $x_3 \le 0$. Здесь $\mathbf{u}_0, \mathbf{A}_0, \mathbf{k}_0 = k_{01}\mathbf{e}_1 + k_{02}\mathbf{e}_2 + k_{03}\mathbf{e}_3$ и ω являются соответственно вектором смещений, амплитудным вектором, волновым вектором и циклической частотой падающей волны; i – мнимая единица.

Решение задачи (1)–(3) методом разделения переменных показывает, что все величины u_i и σ_{eh} имеют одинаковую зависимость от переменных x_1 , x_2 и t в виде $\exp[i(k_{01}x_1 + k_{02}x_2 - \omega t)]$, как в падающей волне. Поэтому если обозначить через $\psi_i(x_3)$ (i = 1, ..., 9) неизвестные зависимости компонент вектора смещений и тензора напряжений от координаты x_3 , то указанные компоненты принимают вид

$$u_{2},\sigma_{23}, u_{1},u_{3},\sigma_{13},\sigma_{33},\sigma_{11},\sigma_{22},\sigma_{12} = = \psi_{j}(x_{3})\exp[i(k_{01}x_{1}+k_{02}x_{2}-\omega t)],$$
(4)

где индекс *j* принимает значения от 1 до 9 в том же порядке, в каком перечислены компоненты вектора смещений и тензора напряжений в левой части равенства (4).

С учетом равенств (4) уравнения (1) редуцируются в систему уравнений

$$\frac{d\Psi(x_3)}{dx_3} \equiv W\Psi(x_3),$$

$$\Psi(x_3) = \begin{vmatrix} \Psi_1(x_3) \\ \Psi_2(x_3) \\ \Psi_3(x_3) \\ \Psi_4(x_3) \\ \Psi_4(x_3) \\ \Psi_5(x_3) \\ \Psi$$

$$\psi_i(x_3) = a_{i1}\psi_1(x_3) + a_{i2}\psi_2(x_3) + a_{i3}\psi_3(x_3) + a_{i5}\psi_5(x_3) + a_{i6}\psi_6(x_3), \quad i = 7, 8, 9,$$
(6)

где $w_{11} = -i(k_{01}a_{92} + k_{02}a_{82}), \quad w_{12} = S_{14}a_{72} + S_{24}a_{82} + S_{46}a_{92} +$ $+S_{44}, w_{13} = -i(k_{01}a_{72} + k_{02}a_{92}), w_{14} = -ik_{02}, w_{15} = S_{14}a_{75} + ik_{12}a_{13} + ik_{13}a_{13} + ik_{13}a_{13}a_{13} + ik_{13}a_{13$ $+S_{24}a_{85}+S_{46}a_{95}+S_{45}, \qquad w_{16}=S_{14}a_{76}+S_{24}a_{86}+S_{46}a_{96}+S_{34},$ $w_{21} = k_{01}^2 \gamma_6 + k_{02}^2 \gamma_4 - 2k_{01}k_{02}\gamma_5 - \rho\omega^2, \qquad w_{23} = k_{01}^2 \gamma_3 - k_{02}^2 \gamma_5 + k_{0$ $+k_{01}k_{02}(\gamma_6-\gamma_1), \ w_{25}=-i(k_{01}a_{95}+k_{02}a_{85}), \ w_{26}=-i(k_{01}a_{96}+k_{12}a_{95})$ $+k_{02}a_{86}$, $w_{33} = -i(k_{01}a_{75} + k_{02}a_{95})$, $w_{34} = -ik_{01}$, $w_{35} = -ik_{10}$ $=S_{15}a_{75}+S_{25}a_{85}+S_{56}a_{95}+S_{55}, w_{36}=S_{15}a_{76}+S_{25}a_{86}+S_{56}a_{96}+$ $+S_{35}, \quad w_{43} = -i(k_{01}a_{76} + k_{02}a_{96}), \quad w_{46} = S_{13}a_{76} + S_{23}a_{86} + i(k_{01}a_{76} + k_{02}a_{96}))$ $+S_{36}a_{96}+S_{33}, \quad w_{53}=k_{01}^2\gamma_1+k_{02}^2\gamma_6+2k_{01}k_{02}\gamma_3-\rho\omega^2, \quad w_{64}=-\rho\omega^2$ и использованы обозначения: S_{gh} – компоненты тензора упругой податливости в матричной форме [40]; $a_{71} = i(k_{01}\gamma_3 - k_{02}\gamma_2), \quad a_{72} = S_{24}\gamma_2 - S_{14}\gamma_1 - S_{46}\gamma_3, \quad a_{73} =$ $=i(k_{01}\gamma_1+k_{02}\gamma_3), \quad a_{75}=S_{25}\gamma_2-S_{15}\gamma_1-S_{56}\gamma_3, \quad a_{76}=S_{23}\gamma_2-S_{15}\gamma_1-S_{56}\gamma_3,$ $-S_{13}\gamma_1 - S_{36}\gamma_3$, $a_{81} = i(k_{02}\gamma_4 - k_{01}\gamma_5)$, $a_{82} = S_{25}\gamma_2 - S_{24}\gamma_4 +$ $+S_{46}\gamma_5, \quad a_{83} = -ik_{01}\gamma_2 - ik_{02}\gamma_5, \quad a_{85} = S_{15}\gamma_2 - S_{25}\gamma_4 + S_{56}\gamma_5,$ $a_{86} = S_{13}\gamma_2 - S_{23}\gamma_4 + S_{36}\gamma_5, \ a_{91} = ik_{01}\gamma_6 - ik_{02}\gamma_5, \ a_{92} = S_{24}\gamma_5 - ik_{10}\gamma_5$

$$\begin{split} &-S_{14}\gamma_3 - S_{46}\gamma_6, \quad a_{93} = ik_{01}\gamma_3 + ik_{02}\gamma_6, \quad a_{95} = S_{25}\gamma_5 - S_{15}\gamma_3 - S_{56}\gamma_6, \\ &a_{96} = S_{23}\gamma_5 - S_{13}\gamma_3 - S_{36}\gamma_6; \quad \gamma_j = \Delta_j / (S_{11}\Delta_1 - S_{12}\Delta_2 + S_{16}\Delta_3), \\ &j = 1, \dots, 6; \qquad \Delta_1 = S_{22}S_{66} - S_{26}^2, \qquad \Delta_2 = S_{12}S_{66} - S_{16}S_{26}, \\ &\Delta_3 = S_{12}S_{26} - S_{16}S_{22}, \quad \Delta_4 = S_{11}S_{66} - S_{16}^2, \quad \Delta_5 = S_{11}S_{26} - S_{16}S_{12}, \\ &\Delta_6 = S_{11}S_{22} - S_{12}^2. \end{split}$$

1.2. Матрица переноса

Решение системы уравнений (5) в матричной форме имеет вид

$$\Psi(d_2) = T\Psi(d_1), \qquad d_2 > d_1, \tag{7}$$

где

$$T = I + \int_{d_1}^{d_2} W(x_3) dx_3 + \int_{d_1}^{d_2} W(x_3) \int_{d_1}^{x_3} W(\xi_1) d\xi_1 dx_3 + \int_{d_1}^{d_2} W(x_3) \int_{d_1}^{x_3} W(\xi_1) \int_{d_1}^{\xi_1} W(\xi_2) d\xi_2 d\xi_1 dx_3 + \dots$$
(8)

в теории дифференциальных уравнений называется матрицантом, а в теории волн в слоистых средах – матрицей переноса. Здесь и далее *I* обозначает единичную матрицу шестого порядка.

Если структура толщиной d состоит из N однородных слоев, т.е. $W = W_i = \text{const}_i$, $d_{i-1} < x_3 < d_i$, то $\Psi(d) = T\Psi(0)$, где $T = T_N T_{N-1} \cdots T_1$, $T_i = \exp[W_i(d_i - d_{i-1})]$, $i = 1, \dots, N$ и матричная экспонента определяется формулой

$$\exp(Wd) = I + Wd + \frac{W^2 d^2}{2!} + \frac{W^3 d^3}{3!} + \dots = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{W^j d^j}{j!}.$$
 (9)

Соотношения (7)–(9) позволяют выразить значения функций $\psi_1(x_3), \dots, \psi_6(x_3)$ через значения этих функций на глубине $x_3 = 0$. После этого нахождение значений функций $\psi_7(x_3)$, $\psi_8(x_3)$, $\psi_9(x_3)$ по формулам (6) не представляет труда.

1.3. Вычисление матрицы переноса однородного слоя

 $T(x_3) = \exp(Wx_3)$ в данной работе проводится по формуле

$$T(x_3) = \left[\sum_{h=0}^{5} \left(\frac{Wx_3}{m}\right)^h \left(\frac{1}{h!} + \sum_{j=6}^{6+N_1} \frac{1}{j!} \sum_{g=0}^h p_{6-h+g} B_{j-1-g}(6)\right)\right]^m. (10)$$

Здесь p_j , j = 1,...,6, являются коэффициентами характеристического уравнения матрицы Wx_3 / m . Как известно, коэффициенты характеристического уравнения матрицы равны с точностью до знака суммам соответствующих главных миноров этой матрицы, в частности p_1 равен следу матрицы, а $p_6 = -\det(Wx_3 / m)$. Вследствие этого функции $B_j(6)$, определяемые рекуррентными уравнениями [38]

$$B_{1}(6) = B_{2}(6) = \cdots B_{4}(6), \quad B_{5}(6) = 1,$$

$$B_{j}(6) = \sum_{g=1}^{6} p_{g} B_{j-g}(6), \quad j \ge 6,$$
 (11)

называются многочленами главных миноров.

Для выполнения расчетов по формулам (10)–(11) требуется предварительное нахождение матриц $(Wx_3 / m)^2$, $(Wx_3 / m)^3$, $(Wx_3 / m)^4$, $(Wx_3 / m)^5$ и коэффициентов p_j . Эти коэффициенты вычисляются рекуррентно по методу Леверье [13]. Для каждой из найденных матриц $(Wx_3 / m)^j$ определяется след s_i и применяются формулы

$$jp_j = s_j - p_1 s_{j-1} - \dots - p_{j-1} s_1, \quad j = 1, \dots, 6.$$
 (12)

Выражение (10) получено из точной формулы в результате усечения ряда $\sum_{j=6}^{\infty} (\cdots)$ до конечной суммы $\sum_{j=6}^{6+N_1} (\cdots)$. Порождаемая таким усечением относительная погрешность ε в вычислениях элементов матрицы переноса зависит от числа N_1 и удовлетворяет неравенству [41]

$$\varepsilon < \frac{m\eta^{N_1+1}}{(6+N_1)\prod_{h=1}^{N_1}(6+h)},$$
 (13)

где $\eta = 8,5d\omega/(m\min v)$, $\min v \approx 1/\sqrt{\rho\max |S_{ij}|}$ – минимальная скорость распространения упругих волн в рассматриваемом слое. Параметр масштабирования *m* является минимальным целым, которое выбирается в соответствии с условием η < 1. Пример оценки параметра масштабирования для кристаллического слоя кремния представлен в статье [41]. Выбор $N_1 = 14$ обеспечивает вычисление матрицы переноса с помощью алгоритма (10)-(12) с двойной арифметической точностью 10^{-16} , а $N_1 = 25$ соответствует четверной арифметической точности 2,5×10⁻³². Для реализации этого метода требуется выполнение четырех матричных пере-Для сравнения Алгоритм множений. 2.3 [36], использующий для вычисления матричной экспоненты аппроксимацию Паде, требует выполнения шести матричных перемножений плюс решение одного матричного уравнения. При этом нормализованная относительная погрешность превышает 10⁻¹⁶.

1.4. Геометрия рассеяния

Из равенств (4) следует, что лучи всех волн, возникающих в слоистой среде, лежат в одной плоскости (x_3,ξ) (рис. 1, *a*), и проекции волновых векторов на оси x_1 и x_2 определяются соответственно формулами $k_{j1} = k_{01} = k_0 \sin \theta_0 \cos \alpha$, $k_{j2} = k_{02} = k_0 \sin \theta_0 \sin \alpha$. Если обозначить θ_j угол между волновым вектором \mathbf{k}_j и осью x_3 , то $k_{j3} = k_j \cos \theta_j$, где $k_j = |\mathbf{k}_j|$ и углы θ_j определяются законом преломления (отражения):

$$k_i \sin \theta_i = k_0 \sin \theta_0. \tag{14}$$

Рассмотрим случай, когда области $x_3 < 0$ и $x_3 > d$, ограничивающие анизотропную слоистую структуру, являются изотропными средами.



Рис. 1. К определению направляющих косинусов падающей волны: *a* – углы падения θ₀ и α; *б* – падающая волна SH-типа; *в* – падающая волна SV-типа; *г* – падающая волна *P*-типа

Fig. 1. To defining the direction cosines of an incident wave: a – angles of incidence θ_0 and α ;

b – SH-type of the incident wave; c – SV-type of the incident wave; d – P-type of the incident wave

Как известно, в любом направлении изотропной среды могут распространяться волны *P*-, SH- и SV-типа, скорости распространения которых $v_p = \omega \sqrt{(2\mu + \lambda)/\rho}$, $v_{SH} = v_{SV} = \omega \sqrt{\mu/\rho}$, определяются упругими постоянными Ламе: λ и μ . В результате воздействия падающей волны на анизотропный слой в изотропных областях $x_3 \le 0$ и $x_3 \ge d$ могут возникнуть от двух до шести волн (рис. 2):

$$\mathbf{u}_{j} = \mathbf{A}_{j} \exp[i(\mathbf{k}_{j} \cdot \mathbf{r} - \omega t)],$$

$$\mathbf{k}_{j} = k_{j1}\mathbf{e}_{1} + k_{j2}\mathbf{e}_{2} + k_{j3}\mathbf{e}_{3}, \quad j = 1,\dots 6,$$

где \mathbf{A}_{j} и \mathbf{k}_{j} – соответственно амплитудные и волновые векторы; индексами 1 и 4 обозначены горизонтальные волны сдвига, индексы 2 и 5 соответствуют вертикальным волнам сдвига, наконец, индексы 3 и 6 отмечают продольные волны. Волновые числа этих волн имеют

следующие значения: $|\mathbf{k}_1| = |\mathbf{k}_2| = \omega \sqrt{\rho_0 / \mu_0}$, $|\mathbf{k}_3| = \omega \sqrt{\rho_0 / (2\mu_0 + \lambda_0)}$, $|\mathbf{k}_4| = |\mathbf{k}_5| = \omega \sqrt{\rho_d / \mu_d}$, $|\mathbf{k}_6| = \omega \sqrt{\rho_d / (2\mu_d + \lambda_d)}$. На рисунках направления колебаний амплитудных векторов \mathbf{A}_j волн SH-, SVи *P*-типа показаны стрелками зеленого, синего и красного цветов соответственно.



Рис. 2. К определению направляющих косинусов рассеянных волн: А₁ и А₄ – амплитудные векторы SH-волн, А₂ и А₅ – амплитудные векторы SV-волн, А₃ и А₆ – амплитудные векторы *P*-волн

Fig. 2. To defining the direction cosines of the scattered waves,
A₁ and A₄ are the amplitude vectors of SH waves, A₂ and A₅ are the amplitude vectors of SV waves, A₃ and A₆ are the amplitude vectors of P waves

1.5. Граничные условия

Упругие свойства изотропных сред (компоненты тензора упругой податливости) выражаются через постоянные Ламе. С помощью последних уравнения закона Гука (1) существенно упрощаются, и напряжения σ_{i3} в изотропных областях $x_3 < 0$ и $x_3 > d$ выражаются через компоненты вектора смещения формулами

$$\sigma_{i3} = \mu \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_i} \right), \qquad i = 1, 2,$$

$$\sigma_{33} = (2\mu + \lambda) \frac{\partial u_3}{\partial x_3} + \lambda \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u_3}{\partial x_3} \right),$$
(15)

где $\lambda = \lambda_0$, $\mu = \mu_0$, если $x_3 < 0$ и $\lambda = \lambda_d$, $\mu = \mu_d$, если $x_3 > d$.

Смещения частиц среды в этих изотропных средах обусловлены волнами, которые в них распространяются. Таким образом, в области $x_3 \le 0$

в области $x_3 \ge d$

$$\mathbf{u} = \mathbf{u}_4 + \mathbf{u}_5 + \mathbf{u}_6, \quad \boldsymbol{\mu}_d \neq 0; \\ \mathbf{u} = \mathbf{u}_6, \quad \boldsymbol{\mu}_d = 0.$$
(17)

Подстановка векторов (16) и (17) в уравнения (15) позволяет найти компоненты тензора напряжений на границах анизотропного слоя. Следовательно, используя соотношения (3), (4), (15), (16) и (17), несложно выразить значения неизвестных функций $\Psi_j(x_3)$ на границах $x_3 = 0$ и $x_3 = d$ анизотропного слоя через амплитуды рассеянных волн. Так, для случая, когда $\mu_0 \neq 0, \mu_d \neq 0$, такой подход дает следующий результат:

$$\begin{split} \psi_{1}(0) &= c_{02}A_{0} + c_{12}A_{1} + c_{22}A_{2} + c_{32}A_{3}, \\ \psi_{2}(0) &= \mu_{0}A_{0}\sum_{h=0}^{3}(c_{h2}k_{h3} + c_{h3}k_{h2})C_{ih} \\ \psi_{3}(0) &= c_{01}A_{0} + c_{11}A_{1} + c_{21}A_{2} + c_{31}A_{3}, \\ \psi_{4}(0) &= c_{03}A_{0} + c_{13}A_{1} + c_{23}A_{2} + c_{33}A_{3}, \\ \psi_{5}(0) &= \mu_{0}A_{0}\sum_{h=0}^{3}(c_{h1}k_{h3} + c_{h3}k_{h1})C_{ih}, \\ \psi_{6}(0) &= A_{0}\sum_{h=0}^{3}\left[2\mu_{0}c_{h3}k_{h3} + \lambda_{0}\sum_{g=1}^{3}c_{hg}k_{hg}\right]C_{ih}, \\ \psi_{1}(d) &= c_{42}A_{4} + c_{52}A_{5} + c_{62}A_{6}, \\ \psi_{2}(d) &= \mu_{d}A_{0}\sum_{h=4}^{6}(c_{h2}k_{h3} + c_{h3}k_{h2})C_{ih}, \\ \psi_{3}(d) &= c_{41}A_{4} + c_{51}A_{5} + c_{61}A_{6}, \\ \psi_{4}(d) &= c_{43}A_{4} + c_{53}A_{5} + c_{63}A_{6}, \\ \psi_{5}(d) &= \mu_{d}A_{0}\sum_{h=4}^{6}(c_{h1}k_{h3} + c_{h3}k_{h1})C_{ih}, \\ \psi_{6}(d) &= A_{0}\sum_{h=4}^{6}\left[2\mu_{d}c_{h3}k_{h3} + \lambda_{d}\sum_{g=1}^{3}c_{hg}k_{hg}\right]C_{ih}, \end{split}$$
(18)

где c_{gh} – направляющие косинусы амплитудных векторов A_{g} волн, $A_{h} = |A_{h}|$, h = 1, ..., 6, $C_{ih} = A_{h}/A_{0}$. В последней формуле индексы *i* = 1, 2, 3 указывают три возможных типа падающей волны. Значение *i* = 1 соответствует SHволне (см. рис. 1, б), в которой направляющие косинусы амплитудного вектора $c_{01} = \sin \alpha$, $c_{02} = -\cos \alpha$, $c_{03} = 0$; i = 2 соответствует SV-волне (см. рис. 1, в) с направляющими косинусами $c_{01} = \cos \theta_0 \cos \alpha$, $c_{02} = \cos \theta_0 \sin \alpha$, $c_{03} = -\sin \theta_0$; и *i* = 3 соответствует *P*-волне (см. рис. 1, *г*) $c_{01} = \sin \theta_0 \cos \alpha$, с направляющими косинусами $c_{02} = \sin \theta_0 \sin \alpha$, $c_{03} = \cos \theta_0$. Рис. 2 определяет направляющие косинусы амплитудных векторов рассеянных $c_{11} = \sin \alpha$, $c_{12} = -\cos \alpha$, волн: $c_{13} = 0,$ $c_{21} = -\cos \theta_1 \cos \alpha, \qquad c_{22} = -\cos \theta_1 \sin \alpha, \qquad c_{23} = -\sin \theta_1,$ $c_{32} = \sin \theta_3 \sin \alpha$, $c_{33} = -\cos\theta_3,$ $c_{31} = \sin \theta_3 \cos \alpha$, $c_{41} = \sin \alpha$, $c_{42} = -\cos \alpha$, $c_{43} = 0$, $c_{51} = \cos \theta_4 \cos \alpha$, $c_{52} = \cos \theta_4 \sin \alpha$, $c_{53} = -\sin\theta_4, \qquad c_{61} = \sin\theta_6 \cos\alpha,$ $c_{62} = \sin \theta_6 \sin \alpha, \ c_{63} = \cos \theta_6.$

1.6. Вычисление коэффициентов преобразований волн

В результате подстановки выражений функций $\psi_i(0)$, $\psi_i(d)$, из формул (18) в уравнение $\Psi(d) = T(d)\Psi(0)$ получается система алгебраических уравнений относительно амплитуд волн A_h . Решение этой системы, например, по методу Гаусса дает значения коэффициентов преобразований C_{ih} падающей волны в рассеянные волны. Энергия волны пропорциональна квадрату модуля амплитуды. Поэтому величина C_{ih}^2 характеризует долю энергии падающей волны, передаваемой *h*-й волне, и называется интенсивностью *h*-й волны.

1.7. Вычисление акустических напряжений

Вычиление акустических напряжений на глубине x_3 производится по формуле $\Psi(x_3) = T(x_3)\Psi(0)$, где значения компонент матрицы $\Psi(0)$ определяются из (18) с учетом найденных коэффициентов преобразований C_{ih} .

2. Результаты расчетов

Представленный алгоритм расчетов был использован в исследовании акустических напряжений в кристаллических слоях. Некоторые результаты вычислений для слоев молибдата свинца и кремния показаны на рис. 3–6. Все значения амплитуд $|\sigma_{j3}|$ колебаний компонент тензора напряжений даны в единицах $A_0 10^{15}$ Па. Циклическая частота $\omega = 2\pi 10^7$ Гц. Плоскость $x_3 = 0$ совпадает с гранью кристалла (001). Параметры кристаллов, использованные в расчетах, представлены в таблице, и области $x_3 \leq 0$, $x_3 \leq d$ предполагались твердыми с параметрами $\lambda_0 = \lambda_d = 1,67 \cdot 10^{10}$ H/м², $\mu_0 = \mu_d = 3,27 \times \times 10^{10}$ H/м², $\rho_0 = \rho_d = 2,65 \cdot 10^3$ кг/м³.

Параметры кристаллов	
Parameters of crystals	

Кристалл	ρ	S_{11}	S_{12}	S_{13}	S_{16}	S_{33}	S_{44}	S_{66}
PbMoO ₄	6950	21	-12,4	-4,93	-15,5	16,6	37,5	40,6
Si	2329	7,69	-2,14	-2,14	0	7,69	12,58	12,58
Π		13		G 10 ¹² T	1			

Примечание: плотность кристалла ρ , кг/м³; компоненты тензора S_{gh} , 10^{-12} Па⁻¹.

На рис. 3-5 представлены результаты расчетов напряжений на границах слоя PbMoO4 толщиной *d* = 0,000924 м, возникающих при падении на этот слой горизонтальной волны сдвига (см. рис. 3), вертикальной волны сдвига (см. рис. 4) и продольной волны (см. рис. 5). Зависимости $|\sigma_{i3}(0)| = |\sigma_{i3}(0)|(\theta_0)$ отмечены на рисунках цифрами 1, 2, 3, соответствующими значению индекса і у компонент тензора напряжений. На рис. 3-5, а показаны зависимости энергетических характеристик $C_{ii}^2(\theta_0)$ волн, рассеянных в область $x_3 < 0$, а на рис. 3-5, б - соответствующие характеристики волн, рассеянных в область $x_3 > d$. На этих рисунках кривые $C_{ii}^2(\theta_0)$ отмечены цифрами 1, 2, 3, 4, 5, 6, соответствующими значениям индекса *j*. Кроме этого, функциональные зависимости $C_{i1}^2(\theta_0)$ и $C_{i4}^2(\theta_0)$ интенсивностей горизонтальных волн сдвига изображены зеленым цветом, интенсивности вертикальных волн сдвига $C_{i2}^2(\theta_0)$ и $C_{i5}^2(\theta_0)$ нарисованы синим цветом, а для показа интенсивностей $C_{i3}^2(\theta_0)$ и $C_{i6}^2(\theta_0)$ продольных волн использован красный цвет. Такие же цвета используются в рис. 6.

В результате перерассеянии волн на границах кристаллического слоя рассеянные волны могут усиливаться или, наоборот, ослабляться за счет интерференции. Число таких экстремумов возрастает с увеличением толщины и уменьшением скорости распространения волн. Наряду с системой интерференционных максимумов и минимумов на рис. 3 и 4 видны экстремумы резонансного характера. Причиной их возникновения является следующее.



Рис. 3. Амплитуды напряжений, возникающих на границах слоя PbMoO₄ под воздействием горизонтальной волны сдвига: α = 38°, d = 0,000924 м

Fig. 3. Amplitudes of stresses arising at the boundaries of PbMoO₄ layer under the influence of a horizontal shear wave: $\alpha = 38^\circ$, d = 0,000924 m



Рис. 4. Амплитуды напряжений, возникающих на границах слоя PbMoO₄ под воздействием вертикальной волны сдвига: $\alpha = 38^\circ$, d = 0,000924 м Fig. 4. Amplitudes of stresses arising at the boundaries of PbMoO₄ layer under the action of a vertical shear









Если сдвиговая волна падает на кристалл под углом $\theta_0 > \theta_{0C}$ (критический угол θ_{0C} определяется в соответствии с законом (14) равенством $\sin \theta_{0C} = k_3 / k_0$), то продольные волны, генерируемые кристаллом, становятся неоднородными, распространяющимися вдоль оси ξ . Для рассматриваемой структуры $\theta_{0C} = 39,15^{\circ}$. При определенной толщине кристаллического слоя и углах падения суммарное смещение вертикальных волн сдвига внутри кристалла создает поперек слоя мо-

дулированную структуру. Дифракция продольных волн на этой структуре порождает резко выраженные экстремумы в спектрах рассеянных волн при некоторых углах падения $\theta_0 > \theta_{0C}$. Именно этим объясняются резко выраженные экстремумы напряжений в спектрах рассеянных волн. Корреляции между экстремумами кривых $C_{ij}^2 = C_{ij}^2(\theta_0)$, с одной стороны, и экстремумами функций $|\sigma_{i3}(0)| = |\sigma_{i3}(0)|(\theta_0)$ и $|\sigma_{i3}(d)| = |\sigma_{i3}(d)|(\theta_0)$ с другой, определяются формулами (18) и хорошо видны при сравнении рис. 3, *a* и рис. 3, *b*, рис. 3, *b* и рис. 3, *c*, рис. 4, *a* и рис. 4, *b*, рис. 4, *b* и рис. 4, *c*.

На распределение энергии падающей волны между волнами, рассеянными кристаллом, большое влияние оказывает также вращение плоскости поляризации сдвиговой волны по мере прохождения кристаллической среды. Одним из проявлений этого эффекта являются равенства $C_{12}^2 = C_{21}^2$ и $C_{15}^2 = C_{24}^2$, которые выполнялись с высокой точностью во всех численных экспериментах, проведенных в рамках данной работы и [41]. Иллюстрациями сказанного являются синяя кривая на рис. 3, а и зеленая кривая на рис. 4, а, синяя кривая на рис. 3, б и зеленая кривая на рис. 4, б. В результате вращения плоскости поляризации сдвиговой волны падающая волна SH-типа (SV-типа) при отражении или пропускании полностью может превращаться в волну SV-типа (SH-типа). Пример такого преобразования горизонтальной волны сдвига кристаллическим слоем кремния показан на рис. 6. При углах падения $\alpha = 44^{\circ}$ и $\theta_0 = 42,7232^\circ$ коэффициент $C_{11}^2 = 0$, т.е. отраженная от кристалла сдвиговая волна является вертикально поляризованной.





influence of a horizontal shear wave $\alpha = 44^\circ$, d = 0.000845 m

Амплитуды всех других волн резонансно увеличены. Продольные волны являются неоднородными, их волновые векторы направлены вдоль поверхностей кристалла $x_3 = 0$ и $x_3 = d$. Эти волны энергию от кристаллического слоя не переносят. При указанных условиях на границах кристаллического слоя кремния возникают

резонансы напряжений. Амплитуды колебаний этих напряжений имеют следующие значения: $|\sigma_{13}(0)| = 16,3$,

$$|\sigma_{23}(0)| = 15,8,$$
 $|\sigma_{33}(0)| = 4,8,$ $|\sigma_{13}(d)| = 16,4$

 $|\sigma_{23}(d)| = 16, 2, |\sigma_{13}(0)| = 5, 4.$ Ширина резонансов спектров рассеяния, показанных на рис. 6, и соответствующих им резонансов напряжений равна примерно пяти угловым секундам.

Заключение

Такие эффекты, как полное преобразование поляризации сдвиговой волны, дифракционные резонансы, которые возможны при шестилучевой дифракции упругих волн в анизотропном слое, происходят в очень узком диапазоне $\Delta \theta_0$ углов падения θ_0 . Положение такого диапазона $\Delta \theta_0$ может быть изменено за счет не-

Библиографический список

1. Thickness Dependence of the Properties of Epitaxial Barium Strontium Titanate Thin Films / V.B. shirokov, Yu.I. Golovko, V.M. Mukhortov, Yu.I. Yuzyuk, P.E. Janolin, B. Dkhil // Physics of the Solid State. – 2015. – Vol. 57. – No. 8. – P. 1529–1534. DOI: 10.1134/S1063783415080314

2. Material Constants of Barium Titanate Thin Films / V.B. Shirokov, V.V. Kalinchuk, R.A. Shakhovoi, Yu.I. Yuzyuk // Physics of the Solid State. – 2015. – Vol. 57. – No. 8. – P. 1535– 1540. DOI: 10.1134/S1063783415080302

3. Physics of thin films. Advances in research and development. Vol. 1. Ed. G. Hass. – New York: Academic Press, 1963. – 350 p.

4. Егоров Г.П., Волков А.А. Определение критического уровня внутренних напряжений в тонких пленках // Композиты и наноструктуры. – 2016. – Т. 8, № 3. – С. 187–203.

5. Dieulesaint E., Royer D. Ondes élastiques dans les solides. Application au traitment du signal. – Paris: Masson, 1974. – 424 c.

6. Блистанов А.А. Кристаллы квантовой и нелинейной оптики. – М.: Изд-во МИСИС, 2000. – 432 с.

7. Lamb G. The dynamical theory of sound. – London: Edward Arnold & Co, 1931. – 307 p.

8. Ewing W.M., Jardetzky W.S., Press F. Elastic waves in layered media. – New York: McGraw-Hill Book Company, 1957. – 380 p.

9. Виноградова М.Б., Руденко О.В., Сухоруков А.П. Теория волн. – М.: Наука, 1979. – 384 с.

10. Zhag P., Wei P., Li Y. Wave propagation through a micropolar slab sandwiched by two elastic half-spaces // Journal of Vibration and Acoustics. – 2016. – Vol. 138. – P. 041008041008-17. DOI:10.1115/1.4033197

11. Crampin S. A review of wave motion in anisotropic and cracked elastic media // Wave Motion. – 1981. – Vol. 3 – P. 343–391. DOI: 10.1016/0165-2125(81)90026-3

12. Polikarpova N.V., Mal'neva P.V., Voloshinov V.B. The anisotropy of elastic waves in a tellurium crystal // Acoustical Physics. – 2013. – Vol. 59. – P. 291–296. DOI: 10.1134/S1063771013010144

13. Gantmacher F.R The Theory of Matrices. Vol. 1. – New York: Chelsea, 1959. - 276 p.

14. Michal A.D. Matrix and tensor calculus with application to mechanics? Elasticity and aeronautics. – New York: Dover Publication, 2008. – 132 p.

15. Беляев Ю.Н. Методы вычислений матриц переноса упругих деформаций // Вестник Пермского национального

больших изменений значений второго угла падения α и параметра распространения $\kappa = d\omega/v$. Аналитический расчет таких эффектов для среды с тензором упругой податливости общего вида, по-видимому, невозможен. Результаты численного моделирования спектров рассеяния упругих волн и создаваемых ими напряжений зависят от точности расчетов матрицы переноса. Метод многочленов главных миноров позволяет находить эту матрицу с заданной точностью.

Важная особенность метода расчета, представленного в данной работе, состоит в том, что при исследовании распространения волн в многослойной среде требуется знание волновых чисел только для двух крайних, ограничивающих структуру слоев (на рис. 2 это слои $x_3 < 0$ и $x_3 > d$). Эти волновые числа учитываются в граничных условиях, но не влияют на результат вычислений матриц переноса внутренних слоев T_1, \ldots, T_N .

исследовательского политехнического университета. Механика. – 2013. – No. 3. – С. 63–109.

16. Молотков Л.А. Матричный метод в теории распространения волн в слоистых упругих и жидких средах. – Л.: Наука, 1984. – 201 с.

17. Brekhovskikh L.M., Godin O.A. Acoustics of layered media. – Berlin: Springer-Verlag, 1990. – 416 c.

18. Aki K., Richards P.G. Quantitative seismology, Sausalito. – CA: University Science Books, 2002. – 700 p.

19. Thomson W.T. Transmission of elastic wave through a stratified solid material // J. Appl. Phys. – 1950. – Vol. 21. – P. 89–93. DOI: 10.1063/1.1699629

20. Knittl Z. Optics of thin films. – London: J. Wiley, 1975. – 548 p.

21. Abdulhalim I. Analytic propagation matrix method for anisotropic magnetooptic layered media // J. Opt. A: Pure Appl. Opt. -2000. – Vol. 2. – P. 557–564.

22. Angot A. Compléments de mathématiques a l'usage des ingénieurs de l'élektrotechnique et des telecommunications. – Paris: Masson, 1982. – 868 p.

23. Dehghan M., Hajarian M. Determination of a matrix function using the divided difference method of Newton and the interpolation technique of Hermite // Journal of Computational and Applied Mathematics. – 2009. – Vol. 231. – P. 67–81. DOI: 10.1016/j.cam.2009.01.021

24. Bellman R. Introduction to matrix analysis. – New York: McGaw-Hill Book Company, 1960. – 348 p.

25. Potel C., Gatignol P., de Belleval J.-F. Energetic criterion for the radiation of floquet waves in infinite anisotropic periodically multilayered media // Acta Acustica. Acustica. -2001. -Vol. 87. - P. 340–351.

26. Moler C., Van Loan C. Nineteen dubious ways to compute the exponential of a matrix, Twenty-five years later // SI-AM Review. – 2003. – Vol. 45. – P. 3–49. DOI: 10.1137/S00361445024180

27. Higham N.J. Functions of matrices. Theory and computations. – Philadelphia: SIAM, 2008. – 425 p.

28. Popolizio M., Simoncini V. Acceleration techniques for approximating the matrix exponential operator // SIAM J. Matrix Anal. Appl. – 2008. – Vol. 30. – P. 657–683. DOI:10.1137/060672856

29. Hochbruck M., Ostermann A. Exponential integrators // Acta Numer. – 2010. – Vol. 19. – P. 209–286. DOI: 10.1017/S0962492910000048

30. Al-Mohy A., Higham N. Computing the action of the matrix exponential, with an application to exponential integrators // SIAM J. Sci. Comput. – 2011. – Vol. 33. – Iss. 2. – P. 488–511 DOI: 10.1137/100788860}

31. Eiermann M., Ernst O., Güttel S. Deflated restarting for matrix functions // SIAM J. Matrix Anal. Appl. – 2011. – Vol. 32. – Iss. 2. – P. 621–641. DOI: 10.1137/090774665

32. Soodhalter K., Szyld D., Xue F. Krylov subspace recycling for sequences of shifted linear systems // Appl. Numer. Math. – 2014. – Vol. 81. – P. 105–118. DOI: 10.1016/j.apnum.2014.02.006

33. Archid A., Bentbib A. Approximation of the matrix exponential operator by a structure-preserving block Arnoldi-type method // Appl. Numer. Math. – 2014. – Vol. 75. – P. 37–47. DOI: 10.1016/j.apnum.2012.11.008

34. Soodhalter K. Block Krylov subspace recycling for shifted systems with unrelated right-hand sides // SIAM J. Sci. Comput. – 2016 – Vol. 38. – P. A302–A324. DOI: 10.1137/140998214

35. Wu G., Pang H.-K., Sun J.-L. A shifted block FOM algorithm with deflated restarting for matrix exponential computations //

References

1. Shirokov V.B., Golovko Yu.I., Mukhortov V.M., Yuzyuk Yu. I., Janolin P.E., Dkhil B. Thickness dependence of the properties of epitaxial barium strontium titanate thin films. *Physics of the solid state*, 2015, vol. 57, no. 8, pp. 1529-1534. DOI: 10.1134/S1063783415080314

2. Shirokov V. B., Kalinchuk V.V., Shakhovoi R.A., Yuzyuk Yu.I. Material constants of barium titanate thin films . *Physics of the solid state*, 2015, vol. 57, no. 8, pp. 1535-1540. DOI: 10.1134/S1063783415080302

3. Physics of thin films. Advances in research and development. vol. 1. Ed. G. Hass. *New York, Academic Press*, 1963, 350 p.

4. Egorov G.P., volkov A.A. Opredeleniye kriticheskogo urovnya vnutrennikh napryazheniy v tonkikh plonkakh [Determination of the critical level of internal stresses in thin films]. *Composites and nanostructures*, 2016, vol. 8, no. 3, 187-203.

5. Dieulesaint E., Royer D. Ondes élastiques dans les solides. Application au traitment du signal. *Paris, Masson*, 1974, 424 p.

6. Blistanov A.A. Kristally kvantovoy i nelineynoy optiki [Crystals of quantum and nonlinear optics]. *Moscow, MISIS*, 2000, 432 p.

7. Lamb G. The dynamical theory of sound. *London. Edward Arnold & Co*, 1931, 307 p.

8. Ewing W.M., Jardetzky W.S., Press F. Elastic waves in layered media. *New York, McGraw-Hill Book Company*, 1957, 380 p.

9. Vinogradova M.B., Rudenko O.V., Sukhorukov A.P. Teoriya voln [Theory of waves]. *Moscow, Nauka*, 1979, 384 p.

10. Zhag P., Wei P., Li Y. Wave propagation through a micropolar slab sandwiched by two elastic half-spaces. *Journal of vibration and acoustics*, 2016, vol. 138, pp. 041008-041008-17. DOI:10.1115/1.4033197

11. Crampin S. A review of wave motion in anisotropic and cracked elastic media. *Wave Motion*, 1981, vol. 3, pp. 343-391. DOI: 10.1016/0165-2125(81)90026-3

12. Polikarpova N.V., Mal'neva P.V., voloshinov V.B. The anisotropy of elastic waves in a tellurium crystal. *Acoustical Physics*, 2013, vol. 59, pp. 291-296. DOI: 10.1134/S1063771013010144

13. Gantmacher F.R The Theory of Matrices. *New-York, Chelsea*, 1959, vol. 1, 276 p.

14. Michal A.D. Matrix and tensor calculus with application to mechanics? Elasticity and aeronautics. *New-York, Dover Publication*, 2008, 132 p.

15. Belyayev Yu.N. Methods for computing transfer matrices of elastic deformations. *PNRPU Mechanics Bulletin*, 2013, no. 3, pp. 63-109.

16. Molotkov L.A. Matrichnyy metod v teorii rasprostraneniya voln v sloistykh uprugikh i zhidkikh sredakh [The matrix method in the theory of Applied Numerical Mathematics. – 2018. – Vol. 127. – P. 306– 323. DOI: 10.1016/j.apnum.2018.01.015

36. Higham N.J. The scaling and squaring method for the matrix exponential revisited // SIAM Review. – 2009. – Vol. 51. – P. 747–764. DOI: 10.1137/090768539

37. New Scaling-Squaring Taylor Algorithms for Computing the Matrix Exponential / J. Sastre, J. Ibánez, E. Defez, P. Ruiz // SIAM J. Sci. Comput. – 2015. – Vol. 37. – No. 1. – P. A439– A455. DOI: 10.1137/090763202

38. Belyayev Yu.N. On the calculation of functions of matrices // Mathematical Notes. – 2013. – Vol. 94. – No. 2. – P. 177– 184. DOI: 10.1134/S0001434613070171

39. Belyayev Yu.N. On the calculation of matrix exponential of a large order // Proceedings of the International Conference DAYS on DIFFRACTION, St. Petersburg. – 2017. – P. 55–59. DOI: 10.1109/DD.2017.8167995

40. Сиротин Ю.И., Шаскольская М.П. Основы кристаллофизики. – М.: Наука, 1979. – 640 с.

41. Belyayev Y.N. Conversion of elastic waves as a result of diffraction in anisotropic layer // IOP Conf. Series: Materials Science and Engineering. – 2017. – Vol. 208. – P. 012003-012993-7. DOI:10.1088/1757-899X/208/1/012003

wave propagation in layered elastic and liquid media]. Leningrad, Nauka, 1984, 201 p.

17. Brekhovskikh L.M., Godin O.A. Acoustics of layered media. *Berlin, Springer-Verlag*, 1990, 416 p.

18. Aki K., Richards P.G. Quantitative seismology. *Sausalito, CA, University Science Books*, 2002, 700 p.

19. Thomson W.T. Transmission of elastic wave through a stratified solid material. *J. Appl. Phys*, 1950, vol. 21, pp. 89-93. DOI: 10.1063/1.1699629

20. Knittl Z. Optics of thin films. London, J. Wiley, 1975, 548 p.

21. Abdulhalim I. Analytic propagation matrix method for anisotropic magnetooptic layered media. J. Opt. A: Pure Appl. Opt, 2000, vol. 2, pp. 557-564.

22. Angot A. Compléments de mathématiques a l'usage des ingénieurs de l'élektrotechnique et des telecommunications. *Paris, Masson*, 1982, 868 p.

23. Dehghan M., Hajarian M. Determination of a matrix function using the divided difference method of Newton and the interpolation technique of Hermite. *Journal of computational and applied mathematics*, 2009, vol. 231, pp.67-81. DOI:10.1016/j.cam.2009.01.021

24. Bellman R. Introduction to matrix analysis, *New York, McGaw-Hill Book Company*, 1960, 348 p.

25. Potel C., Gatignol P., , de Belleval J.-F. Energetic criterion for the radiation of floquet waves in infinite anisotropic periodically multilayered media. *Acta acustica. Acustica.* 2001, vol. 87, pp. 340-351.

26. Moler C., Van Loan C. Nineteen dubious ways to compute the exponential of a matrix, Twenty-five years later. *SIAM Review*, 2003, vol. 45, pp. 3-49. DOI: 10.1137/S00361445024180

27. Higham N.J. Functions of matrices. Theory and computations. *Philadelphia*, *SIAM*, 2008, 425 p.

28. Popolizio M., Simoncini V. Acceleration techniques for approximating the matrix exponential operator. *SIAM J. Matrix Anal. Appl*, 2008, vol. 30, pp. 657-683. DOI:10.1137/060672856

29. Hochbruck M., Ostermann A. Exponential integrators. *Acta Numer*, 2010, vol. 19, pp. 209-286. DOI:10.1017/S0962492910000048

30. Al-Mohy A., Higham N. Computing the action of the matrix exponential, with an application to exponential integrators. *SIAM J. Sci. Comput*, 2011, vol. 33, iss 2, pp. 488-511 DOI: 10.1137/100788860}

31. Eiermann M., Ernst O., Güttel S. Deflated restarting for matrix functions. *SIAM J. Matrix Anal. Appl*, 2011, vol. 32, iss. 2, pp. 621–641. DOI: 10.1137/090774665

32. Soodhalter K., Szyld D., Xue F. Krylov subspace recycling for sequences of shifted linear systems. *Appl. Numer. Math*, 2014, vol. 81, pp. 105-118. DOI: 10.1016/j.apnum.2014.02.006

33. Archid A., Bentbib A. Approximation of the matrix exponential operator by a structure-preserving block Arnoldi-type method. *Appl. Numer*. *Math*, 2014, vol. 75, pp. 37-47. DOI: 10.1016/j.apnum.2012.11.008

34. Soodhalter K. Block Krylov subspace recycling for shifted systems with unrelated right-hand sides. *SIAM J. Sci. Comput.* 2016, vol. 38, pp. A302-A324. DOI:10.1137/140998214

35. Wu G., Pang H.-K., Sun J.-L. A shifted block FOM algorithm with deflated restarting for matrix exponential computations. *Applied Numerical Mathematics*, 2018, vol. 127, pp. 306-323. DOI: 10.1016/j.apnum.2018.01.015

36. Higham N.J. The scaling and squaring method for the matrix exponential revisited. *SIAM Review*, 2009, vol. 51, pp. 747-764. DOI: 10.1137/090768539

37. Sastre J., Ibánez J., Defez E., Ruiz P. New Scaling-Squaring Taylor Algorithms for Computing the Matrix Exponential. *SIAM J. Sci. Comput*, 2015, vol. 37, no. 1, pp. A439-A455. DOI: 10.1137/090763202

38. Belyayev Yu.N. On the calculation of functions of matrices. *Mathematical Notes*, 2013, vol. 94, no. 2, pp. 177-184. DOI: 10.1134/S0001434613070171

39. Belyayev Yu.N. On the calculation of matrix exponential of a large order. *Saint Petersburg, Proceedings of the International Conference DAYS on DIFFRACTION*, 2017, pp. 55-59. DOI: 10.1109/DD.2017.8167995

40. Sirotin YU.I., Shaskol'skaya M.P. Osnovy kristallofiziki [Fundamentals of Crystallophysics]. *Moscow, Nauka*, 1979,640 p.

41. Belyayev Y.N. Conversion of elastic waves as a result of diffraction in anisotropic layer. *IOP Conf. Series: Materials Science and Engineering*, 2017, vol. 208, pp. 012003-012993-7. DOI:10.1088/1757-899X/208/1/012003